

Insinöörimatematiikka: Lineaarialgebra

Mika Hirvensalo
mikhirve@utu.fi

Matematiikan ja tilastotieteen laitos
Turun yliopisto

2024

Määritelmä

Olkoon $V \leq \mathbb{R}^n$ aliavaruus ja $\mathbf{r} \in \mathbb{R}^n$ jokin vektori. Tällöin sanotaan, että joukko

$$\mathbf{r} + V = \{\mathbf{r} + \mathbf{v} \mid \mathbf{v} \in V\}$$

on aliavaruuden V *sivuluokka*.

Lause

$$\mathbf{r}_1 + V = \mathbf{r}_2 + V \Leftrightarrow \mathbf{r}_1 - \mathbf{r}_2 \in V.$$

Määritelmä

Avaruuden \mathbb{R}^3 taso on kaksiulotteisen aliavaruuden V sivuluokka.

Parametriesitys

$$T = \mathbf{r} + L(\mathbf{s}_1, \mathbf{s}_2) = \{\mathbf{r} + c_1\mathbf{s}_1 + c_2\mathbf{s}_2 \mid c_1, c_2 \in \mathbb{R}\}$$

- Jos vektorit \mathbf{s}_1 ja \mathbf{s}_2 *eivät* ole lineaarisesti riippumattomia, ei aliavaruus $L(\mathbf{s}_1, \mathbf{s}_2)$ ole kaksiulotteinen eikä tällöin kyseessä ole taso.
- Vektoreita \mathbf{s}_1 ja \mathbf{s}_2 sanotaan tason T suuntavektoreiksi ja vektoria \mathbf{r} tason T paikkavektoriksi.
- Käyttökelpoinen tason T pisteiden generoimiseksi.
- Parametrimuodosta hankala selvittää, onko $\mathbf{x} \in T$.
- Hankala selvittää, ovatko kaksi tasoa samat.

Normaalimuoto

$$T = \{\mathbf{r} + \mathbf{x} \mid \mathbf{x} \in \mathbb{R}^3, \mathbf{n} \cdot \mathbf{x} = 0\} = \{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^3 \mid (\mathbf{x} - \mathbf{r}) \cdot \mathbf{n} = 0\}$$

Vektoria \mathbf{n} kutsutaan tason T normaalivektoriksi.

Koordinaattimuoto

Merkitsemällä $\mathbf{n} = (a, b, c)$, $\mathbf{x} = (x, y, z)$ ja $\mathbf{r} = (r_1, r_2, r_3)$ saadaan yhtälö $(\mathbf{x} - \mathbf{r}) \cdot \mathbf{n} = 0$ muotoon

$$a(x - r_1) + b(y - r_2) + c(z - r_3) = 0, \text{ ja edelleen}$$

$$ax + by + cz = d,$$

missä $d = ar_1 + br_2 + cr_3$.

- Käyttökelpoinen kysymyksen $\mathbf{x} \in T$? ratkaisemiseksi
- Hankala tason pisteiden generoimiseksi.

Kolme pistettä

Jos avaruuden \mathbb{R}^3 pisteet \mathbf{p}_1 , \mathbf{p}_2 ja \mathbf{p}_3 eivät ole samalla suoralla, ne määrittävät tason T yksikäsitteisesti.

Huomautus

Pisteet \mathbf{p}_1 , \mathbf{p}_2 ja \mathbf{p}_3 ovat samalla suoralla tarkalleen silloin kun $\mathbf{p}_3 - \mathbf{p}_1$ ja $\mathbf{p}_2 - \mathbf{p}_1$ ovat lineaarisesti riippuvat.

Määritelmä

Tasojen T_1 ja T_2 välisellä kulmalla tarkoitetaan niiden normaalivektorien välistä kulmaa.

Määritelmä

Avaruuden \mathbb{R}^3 suora on yksiulotteisen avaruuden sivuluokka.

Parametrimuoto

$$L = \mathbf{r} + L(\mathbf{s}) = \{\mathbf{r} + c\mathbf{s} \mid c \in \mathbb{R}\}$$

- Vektoria \mathbf{r} kutsutaan suoran L paikkavektoriksi ja vektoria \mathbf{s} sen suuntavektoriksi.
- Käyttökelpoinen suoran pisteiden generoimiseksi.
- Hankala kysymyksen $\mathbf{x} \in L$ ratkaisemiseksi.

Merkintä

$\mathbf{r} = (x_0, y_0, z_0)$ ja $\mathbf{s} = (a, b, c)$, jolloin

$$L = \{(x_0, y_0, z_0) + t(a, b, c) \mid t \in \mathbb{R}\},$$

jolloin suoran pisteet ovat muotoa

$$(x, y, z) = (x_0 + ta, y_0 + tb, z_0 + tc), \text{ josta } t = \frac{x-x_0}{a} = \frac{y-y_0}{b} = \frac{z-z_0}{c}$$

Koordinaattimuoto

$$\frac{x - x_0}{a} = \frac{y - y_0}{b} = \frac{z - z_0}{c}$$

Esimerkki

- "Pysäyttäkää auto JBN-372"
- "Pysäyttäkää auto IPM-372"
- JBN → "Jaakko – Bertta – Niilo"
- IPM → "Ilmari – Pekka – Mika"
- Redundantti informaatio parantaa luotettavuutta

Tiedonsiirto

- Sähkömagneettinen säteily
- Ääniaallot
- Analoginen ↔ digitaalinen
- Digitaalisessa muodossa informaation suojaaminen virheiltä on helpompaa.

Audio CD-standardi

- Kaksi äänikanavaa, 44100 Hz, 16 bitin näytteet.
- $2^{16} = 65536$
- $2 \cdot 44100 \cdot 16 = 1411200 \text{ bit/s} = 172,266 \text{ KB/s}$
- 5 minuuttia vaatii $5 \cdot 60 \cdot 172,266 \text{ KB} \approx 50 \text{ MB}$
- 74 minuuttia vaatii $74 \cdot 60 \cdot 172,266 \text{ KB} \approx 746 \text{ MB}$

4K kuvaformaatti

- $3840 \times 2160 = 8294400$ pikseliä
- Joka pikseliä varten RGB-komponentit vaativat $3 \cdot 8 = 24$ bittiä.
- Yhteensä $24 \cdot 8294400 \text{ bit} \approx 23 \text{ MB}$
- 25 kuvaa sekunnissa vaatii n. 593 MB/s

Digitaalisuus

Digitaalisesti esitettävä informaatio merkitsee sitä, että ainoastaan äärellinen määrä erilaisia symboleita on käytettävissä.

Minimalistisessa tapauksessa jolloin symboleja on vain kaksi, sanotaan informaation olevan binääristä. Binäärisen informaation perusyksikkö on *bitti*, jolla voi olla arvo 0 tai 1.

Laajempia symbolijoukkoja voidaan esittää bittijonoilla.

Esimerkiksi kahden bitin jonoilla voidaan esittää neljä erilaista symbolia: 00, 01, 10, ja 11.

Digitaalinen tiedonsiirto

Monenlaiset häiriötekijät voivat aiheuttaa virheitä tiedonsiirtoon, jolloin digitaalinen viesti 1110100111010111 voi muuntua esim. muotoon 1110100111010101. Virheellinen viesti pitäisi voida tunnistaa ja siitä pitäisi voida päätellä alkuperäinen.

Esimerkki: Pariteettibitti

Lisätään 7-pituisten bittijonojen perään 0 tai 1 siten, että ykkösten määrä tulee olemaan parillinen. Esimerkiksi $0010100 \mapsto 00101000$ ja $0101100 \mapsto 01011001$. Jos näin saaduissa jonoissa yksi bitti vaihtuu, voidaan todeta virhe mutta ei palauttaa alkuperäistä.

Esimerkki: Toistokoodi

$0 \rightarrow 000$, $1 \rightarrow 111$, jolloin esimerkiksi

$$01001 \mapsto 000111000000111.$$

Tällöin yksi virhe muuntaa viestin esim. muotoon

$$000111000000101,$$

joka voidaan dekodata viestiksi $000111000000111 \rightarrow 01001$.

Toistokoodi

0 \rightarrow 000, 1 \rightarrow 111. Hintana kolminkertainen lähetysaika, 1 virhe korjattavissa / 3-pituinen lohko

Esimerkki

Koodaus 00 \mapsto 00000 01 \mapsto 00111, 10 \mapsto 11100, 11 \mapsto 11011.
hintana 2,5-kertainen lähetysaika, 1 virhe korjattavissa / 5-pituinen lohko.

Määritelmä

- $\mathbb{F}_2 = \{0, 1\}$ on kahden alkion kunta
- Esim. $0 + 1 = 1$, $1 + 1 = 0$.
- n -ulotteinen vektoriavaruus \mathbb{F}_2^n yli kunnan \mathbb{F}_2 koostuu n -pituisista järjestetyistä kunnan \mathbb{F}_2 jonoista (bittijonoista):
 $\mathbb{F}_2^n = \{(x_1, \dots, x_n) \mid x_i \in \mathbb{F}_2\}$, jossa yhteenlasku ja skalaarikertolasku on määritelty kuten reaalisessa vektoriavaruudessa.

Määritelmä

Vektoreiden $\mathbf{x} = (x_1, \dots, x_n)$ ja $\mathbf{y} = (y_1, \dots, y_n) \in \mathbb{F}_2^n$

Hamming-etäisyys on

$$d_H(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = |\{i \mid x_i \neq y_i\}|$$

Vektorin \mathbf{x} Hamming-paino määritellään $w_H(\mathbf{x}) = d_H(\mathbf{x}, \mathbf{0})$.

Esimerkki

$$d_H(00000, 00111) = 3, d_H(00000, 11100) = 3,$$

$$d_H(00111, 11100) = 4, d_H(11100, 11011) = 3$$

$$d_H(00111, 11011) = 3 \text{ ja } d_H(00000, 11011) = 4$$

Huomautus

- Hamming-etäisyys toteuttaa metriikan aksioomat
- $\mathbf{e}_i = (0, \dots, 1, \dots, 0)$
- Jos $d_H(\mathbf{x}, \mathbf{y}) \geq 3$ on $\mathbf{x}' = \mathbf{x} + \mathbf{e}_i$ edelleen lähempänä vektoria \mathbf{x} kuin vektoria \mathbf{y} , joten virhe $\mathbf{x} \mapsto \mathbf{x}' = \mathbf{x} + \mathbf{e}_i$ voidaan korjata dekoodaamalla \mathbf{x}' vektoriksi \mathbf{x} .
- Yleistys: Jos $d_H(\mathbf{x}, \mathbf{y}) \geq 2t + 1$, voidaan t :n virheen jälkeen saatu \mathbf{x}' palauttaa vektoriksi \mathbf{x} , sillä \mathbf{y} on silti vielä kauempana.

Virheitä korjaavat koodit

Määritelmä

$C \subset \mathbb{F}_2^n$ on t virhettä korjaava koodi, jos $d_h(\mathbf{x}, \mathbf{y}) \geq 2t + 1$ aina kun $\mathbf{x} \neq \mathbf{y} \in C$.

Periaate

Viestit $\mathbf{x} \in \mathbb{F}_2^m$ (pituus m) koodataan *koodisanoiksi* (pituus $n > m$), jotka ovat etäällä toisistaan. Mikäli tiedonsiirtokanava aiheuttaa virheitä koodisanoissa, on toivottavaa että muuttuneet viestit yhä muistuttaisivat eniten lähetettyjä koodisanoja ja voitaisiin täten dekodata.

Määritelmä

Koodia C sanotaan (n, M, d) -koodiksi, jos koodisanojen pituus on n , $|C| = M$, ja erisuurten koodisanojen Hamming-etäisyys on vähintään d .

Periaate

Kuvataan lyhyemmät jonot (pituus m) bijektiivisesti pidemmiksi jonoiksi (pituus n),

$$\mathbb{F}_2^m \rightarrow C \subset \mathbb{F}_2^n$$

siten että kaikkien $\mathbf{x} \neq \mathbf{y} \in C$ Hamming-etäisyys on ainakin $2t + 1$. Mikäli kuvavektorin lähetys tiedonsiirtokanavassa $\mathbf{x} \mapsto \mathbf{x}' \notin C$ tuottaa korkeintaan t virhettä, voidaan alkuperäinen vektori \mathbf{x} saada yksikäsitteisesti lähimpänä Hamming-etäisyyden vektorina jolle $\mathbf{x} \in C$.

Ongelmia

- Miten valita *koodisanojen* joukko $C \subseteq \mathbb{F}_2^n$ siten että $d_H(\mathbf{x}, \mathbf{y})$ olisi suuri aina kun $\mathbf{x} \neq \mathbf{y} \in \mathbb{F}_2^m$.
- Miten laskea koodaus $\mathbb{F}_2^m \rightarrow C$ tehokkaasti?
- Miten laskea dekodaus $\mathbb{F}_2^n \rightarrow C$ tehokkaasti?
- Miten laskea kuvaus $C \rightarrow \mathbb{F}_2^m$ tehokkaasti?

Ongelmia

- Monissa sovelluksissa dekodaus $\mathbb{F}_2^n \rightarrow C$ on hankalinta toteuttaa tehokkaasti.
- Osoittautuu, että informaatio suhde paranee lohkon pituutta kasvatettaessa, mutta laskennalliset ongelmat kasvavat myös.

Esimerkki: Taulukointi

Koodi: {00000, 00111, 11100, 11011}, dekooodaus

00000 → 00000

00001 → 00000

00010 → 00000

00011 → 00111

...

01001 → 00000 tai 11011

...

11110 → 11100

11111 → 11011

Bittijonon pituuden ollessa $n \geq 30$ on taulukoinnin mahdollisuus suljettu käytännössä pois: $2^{30} = 1\,073\,741\,824$

Määritelmä

Koodi $C \in \mathbb{F}_2^n$ on *lineaarinen*, jos $C \subseteq \mathbb{F}_2^n$ on aliavaruus. Tällöin $\alpha \mathbf{x} + \beta \mathbf{y} \in C$ aina, kun $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in C$ ja $\alpha, \beta \in \mathbb{F}_2 = \{0, 1\}$.

Huomautus

Jos C on avaruuden \mathbb{F}_2^n m -ulotteinen aliavaruus ($m < n$), on sillä kanta $\{\mathbf{c}_1, \dots, \mathbf{c}_m\} \subset \mathbb{F}_2^n$ ja jokainen $\mathbf{c} \in C$ voidaan esittää yksikäsitteisesti muodossa

$$\mathbf{c} = x_1 \mathbf{c}_1 + \dots + x_m \mathbf{c}_m = (x_1, \dots, x_m) \begin{pmatrix} \mathbf{c}_1 \\ \dots \\ \mathbf{c}_m \end{pmatrix} = (x_1, \dots, x_m) G.$$

Matriisia $G = \begin{pmatrix} \mathbf{c}_1 \\ \dots \\ \mathbf{c}_m \end{pmatrix}$ kutsutaan koodin *generoijamatriisiksi*.

Huomautus

Lineaarisen koodin *koodausfunktio* $\mathbb{F}_2^m \rightarrow \mathbb{F}_2^n$ voidaan esittää matriisikertolaskuna

$$\mathbf{c} = \mathbf{x}G,$$

missä $\mathbf{x} \in \mathbb{F}_2^m$ on lähetettävä viesti (esitetään rivivektorina), G on $m \times n$ -matriisi yli kunnan \mathbb{F}_2 , ja $\mathbf{c} \in C \subset \mathbb{F}_2^n$ on koodattu viesti. Tällöin kyseessä on $(n, 2^m, d)$ -koodi, jossa minimietäisyys d riippuu generoijamatriisin ominaisuuksista.

Määritelmä

Lineaarikoodia, jonka pituus on n ja dimensio m ja minimietäisyys d , sanotaan $[n, m, d]$ -koodiksi. Jos minimietäisyyttä ei ilmoiteta, sanotaan koodia $[n, m]$ -koodiksi.

Lause

Jos $C \subseteq \mathbb{F}_2^n$, on $[n, m]$ -koodi, on olemassa sellainen $(n - m) \times n$ -matriisi H , että

$$C = \{\mathbf{x} \in \mathbb{F}_2^n \mid H\mathbf{x}^T = 0\}.$$

Matriisia H kutsutaan koodin C tarkistusmatriisiksi. Jos G on koodin generoijamatriisi, on $GH^T = O$ nollamatriisi.

Huomautus

Tarkistusmatriisi voidaan muodostaa generoijamatriisista ja päinvastoin.

Virheen havaitseminen

- Jos $\mathbf{x} \in \mathbb{F}_2^n$ toteuttaa $H\mathbf{x}^T = \mathbf{0}$, on $\mathbf{x} \in C$ koodisana, eikä virhettä tulkita tapahtuneen.
- $H\mathbf{x}^T \neq \mathbf{0}$, tulkitaan virhe tapahtuneeksi.

Syndromit

Jos $\mathbf{c} \in C$ ja $\mathbf{x} = \mathbf{c} + \mathbf{e}$ on "virheellinen", on kuitenkin $H\mathbf{x}^T = H(\mathbf{c} + \mathbf{e})^T = H\mathbf{c}^T + H\mathbf{e}^T = H\mathbf{e}^T$. Virheenkorjaus perustuu vektoreihin $H\mathbf{e}^T$. Näitä kutsutaan *syndromeiksi*.
Ns. Syndromipankki muodostetaan tallentamalla muistiin Hamming-painon suhteen kaikkein kevyimmät syndromin tuottavat vektorit $\mathbf{x} \in \mathbb{F}_2^n$. Dekoodaus perustuu näihin, *johtajiksi* kutsuttuihin vektoreihin.

Dekoodaus

- Vastaanotettaessa (mahdollisesti) virheellinen vektori $\mathbf{x} \in \mathbb{F}_2^n$, lasketaan $\mathbf{e} = H\mathbf{x}^T$ ja valitaan syndromipankista vektori \mathbf{s} joka toteuttaa ehdon $H\mathbf{s}^T = \mathbf{e}$.
- Dekoodataan vektori \mathbf{x} vektoriksi $\mathbf{x} - \mathbf{s}$.

Esimerkki: Hammingin [7, 4]-koodi

$$H = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

on [7, 4]-koodin tarkistusmatriisi (Huomioi että H :n sarakkeet ovat lukujen 1–7 binääriesitykset). Generoijamatriisi voidaan muodostaa ehdon $GH^T = O$ perusteella, mutta dekoodaus edellyttää syndromipankin luomista. Voidaan valita

$$G = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

Syndromit

$$H(0000000)^T = (000)^T$$

$$H(0000001)^T = (001)^T$$

$$H(0000010)^T = (010)^T$$

...

$$H(1000000)^T = (110)^T$$

Esimerkki: Hammingin koodi

$$(1, 0, 1, 1) \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} = (1, 0, 1, 1, 0, 1, 0).$$

Virhe lähetyksessä

$$(1, 0, 1, 1, 0, 1, 0) \mapsto (1, 0, 1, 1, 0, 0, 0)$$

Esimerkki

$$H(1, 0, 1, 1, 0, 0, 0)^T = (0, 1, 0),$$

jota vastaava syndromipankin alkio on $(0, 0, 0, 0, 0, 1, 0)$.
Dekoodattu vektori on siis $(1, 0, 1, 1, 0, 1, 0)$.

Hammingin koodi

- [7, 4, 3]-koodi
- Hintana $7/4 = 1.75$ -kertainen lähetysaika
- 1 virhe korjattavissa / 7- pituinen lohko

Hammingin koodit

Jokaista $r \geq 1$ kohti on olemassa $[2^r - 1, 2^r - r - 1, 3]$ -koodi, jonka tarkistusmatriisi muodostetaan kaikista r -bittisten lukujen $\neq 0$ binääriesityksistä.

Huomautus

Hammingin koodit korjaavat lähtökohtaisesti vain yhden virheen, mutta osoittavat, että informaation suhde voidaan saada korkeaksi: Hintana $(2^r - 1)/(2^r - r - 1)$ -pituisen lähetysaika

Ongelmia

- Useampien kuin yhden virheen korjaus.
- Informaatiosuhdetta voidaan parantaa lohkon pituutta kasvattamalla, mutta tällöin myös laskennalliset ongelmat suurenevät.
- Informaatiosuhteen parantaminen teoreettisesti.
- Maksimaalisen informaatiosuhteen etsiminen.
- Generoija- tai tarkistusmatriisin esittäminen kompaktisti.

Ratkaisuja

- BCH-koodit
- Reed-Solomon -koodit
- Reed-Muller -koodit
- Hadamardin koodit